

ผลงานวิจัย

ระดับผลงาน :	OWNED ELITEPRIV8 by https://t.me/fuuueuee
รหัสผลงาน :	620701000033
ชื่อผลงาน :	Implementation of PSO Based Gain-Scheduled PID and LQR for DC Motor Control Using PLC and SCADA
ชื่อวารสาร/ ชื่อการประชุม :	2018 International Conference on Control and Robots, ICCR 2018; Hong Kong; Hong Kong;
อาจารย์ที่เข้าร่วม :	Sasithon Chookaew Suppachai Howimanporn
นักศึกษาที่เข้าร่วม :	
วันที่ตีพิมพ์/นำเสนอ :	15/09/2561 - 17/09/2561
ฉบับที่ :	
เล่มที่ :	
ค่าน้ำหนัก :	0.40